

G05G 機械的構成のみによって特徴づけられた制御装置または制御系 (“ ボーデン ” または類似の機構 F 1 6 C 1 / 1 0 ; この目的に特有でない伝動装置または機械 F 1 6 H ; 回転運動を伝達する伝動装置のための変速または逆転機構 F 1 6 H 5 9 / 0 0 ~ F 1 6 H 6 3 / 0 0)

注

1. このサブクラスは以下のものを包含する :
 - ・ 機械的制御が一般的に適用される部材 ;
 - ・ 1 以上の所定の設定に部材を移動する機械的システム。
2. 単独の他のクラスに分類する特定の器械または装置の制御に特有なシステムは , 当該器械または装置に関連するクラスに分類する。

サブクラス内の索引

手動制御機構, 1 個以上の被制御部材を操作する 1 個以上の制御部材 7/00, 9/00, 11/00, 13/00
 自動運動開始装置; トリップ機構 15/00; 17/00
 サーボ機構 19/00
 プログラム制御装置 21/00
 鎖錠手段, 制御手段; 位置決め手段 5/00; 23/00
 構成部品 1/00, 3/00, 25/00

- 1/00 制御部材, 例 . ノブまたはハンドル ; その組立体または配列 ; 制御部材の位置の指示 (ジョイスティック G 0 5 G 9 / 0 4 , 自動車のステアリングホイール B 6 2 D)

注

このグループでは , ファーストプレイス優先ルールが適用される。即ち , 各階層レベルにおいて , 相反する指示がない限り最初の適切な箇所に分類する。 [2 0 0 8 . 0 4]

- 1/01 ・ 互いに関連する複数の制御部材の配列 (二本の足で操作するもの , 例 . 教習車用 G 0 5 G 1 / 3 4 ; 二又はそれ以上のペダルの集合体からなる取付ユニット G 0 5 G 1 / 3 6) [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/015 ・ 制御部材の位置を指示するための装置 (連続的にペダル位置を検出する手段 G 0 5 G 1 / 3 8 ; 感覚によって認識させる手段 G 0 5 G 5 / 0 3) [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/02 ・ 手で直線的な動きをして作動させる制御部材, 例 . 押しボタン [1 , 7]
- 1/04 ・ 手で軸を中心に旋回する動きをして作動させる制御部材, 例 . レバー [1 , 7]
- 1/06 ・ ・ 握り部分の細部 [1 , 7]
- 1/08 ・ 手で回転運動をして作動させる制御部材, 例 . 手動輪 [1 , 7]
- 1/10 ・ ・ 細部, 例 . 円盤 , ノブ , 車輪 , またはハンドルの
- 1/12 ・ ・ ・ 回転スピンドルまたは類似のものに部材を固着する手段

- 1/30 ・ 足踏み制御部材 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/32 ・ ・ 負傷防止手段を持つもの [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/323 ・ ・ ・ ペダルと被制御部材との間の連結が外れるもの, 例 . コネクティングロッドが破壊するもの又は曲がるもの [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/327 ・ ・ ・ ペダルが枢軸又は支持部材から外れるもの, 例 . ペダルを枢軸から外すために支持部材が破壊するもの又は曲がるもの [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/34 ・ ・ 二本の足で操作するもの, 例 . 教習車用 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/36 ・ ・ 二又はそれ以上のペダルの集合体からなる取付ユニット, 例 . 取付容易性のため [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/38 ・ ・ 連続的にペダル位置を検出する手段 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/40 ・ ・ ペダルの位置調整 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/405 ・ ・ ・ 無段階に調整可能なもの [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/42 ・ ・ 枢軸でないもの, 例 . スライドするもの [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/44 ・ ・ 枢軸を有するもの [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/445 ・ ・ ・ 中央で揺動するもの [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/46 ・ ・ ペダルと被制御部材とを連結する手段, 例 . リンク [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/48 ・ ・ そのための滑止め面 ; ペダル延長体または類似の装着物 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/483 ・ ・ ・ 滑止め面 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/487 ・ ・ ・ ペダル延長体 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/50 ・ ・ ペダルの製造 ; ペダルの材料に特徴のあるもの [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/52 ・ 手 , 足以外の人体部分により作動されるように特に適合された制御部材 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/54 ・ 補助操作部材または延長体により作動するように特に適合された制御部材 ; そのための操作部材または延長体 (ペダル延長体 G 0 5 G 1 / 4 8 7) [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/56 ・ ・ 鍵 , ねじ回しまたは同様の道具により作動するように特に適合された制御部材 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/58 ・ 操作者の体の関連個所用のレストまたは案内 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/60 ・ ・ 足置きまたは足案内 [2 0 0 8 . 0 4]
- 1/62 ・ ・ アームレスト [2 0 0 8 . 0 4]
- 3/00 被制御部材 (歯車シフターヨーク F 1 6 H 6 3 / 3 2); その組立体または配列 (被制御部材の鎖錠 G 0 5 G 5 / 0 8) [1 , 7]
- 5/00 制御機構の一部の移動を防止しまたは制御

	する手段，例．制御部材の係止（G 0 5 G 1 7 / 0 0 が優先）[2 0 0 6 . 0 1]		徴のあるもの
5/02	・二つ以上の別個の段階または径路を動き得る制御部材の望ましくない運動を防止する手段，例．あるステップ運動またはある特殊な順序の運動を行うように拘束するもの（G 0 5 G 5 / 2 8 が優先）[2 0 0 6 . 0 1]	7/04	・制御部材と被制御部材間の動作または力の比を制御部材の位置の関数として変更するもの
5/03	・指令位置または基準位置への制御部材の到達を操作者が認識するのを高める手段；操作感覚を与えるもの，例．操作反力を発生させる手段（制御部材の位置を指示する装置 G 0 5 G 1 / 0 1 5）[5 , 2 0 0 8 . 0 4]	7/06	・制御部材の繰返し運動によって被制御部材の運動を増大させるもの（G 0 5 G 7 / 0 8 が優先）
5/04	・部材の運動を制限する停止装置，例．可調整停止装置（G 0 5 G 5 / 0 3 , G 0 5 G 5 / 0 5 , G 0 5 G 5 / 2 8 が優先）[5]	7/08	・制御部材の繰返し運動によって被制御部材を定位置間に循環運動させるもの
5/05	・制御部材を非操作位置または中立位置へ復帰させるまたは復帰させる傾向を与える手段，例．リターンスプリングまたは弾性停止端を備えるもの（G 0 5 G 5 / 2 8 が優先）[5]	7/10	・遠隔制御に特に適合されたもの（G 0 5 G 7 / 0 4 ~ G 0 5 G 7 / 0 8 までが優先）
5/06	・一つまたは有限数の所定位置にのみ部材を保持するためのもの（G 0 5 G 5 / 0 3 , G 0 5 G 5 / 0 5 , G 0 5 G 5 / 2 8 が優先）[5]	7/12	・部材が一つの系において制御部材に関連した動作をするように特に適合されたもの，例．回転軸に適合されたもの
5/08	・部材のインターロック，例．他の部材の運動前または運動中ある部材を特定位置に係止するもの	7/14	・制御部材から与えられた入力に応じた被制御部材の運動の開始を遅らせる手段，またはその被制御部材の運動の間それを漸進的に行う手段によって特徴づけられるもの，例．指令系においてロストモーションを備えたもの
5/12	・不確定数の位置に部材を保持するためのもの，例．歯付き四分円によるもの（G 0 5 G 5 / 2 8 が優先）[5]	7/16	・機構の支持体間の僅少相対運動の影響を減少させるための独特な手段，例．被制御機構の弾性装架によるもの[2 0 0 6 . 0 1]
5/14	・固定した四分円，桿または類似のものに関し部材に係止することによるもの	9/00	二つ以上の被制御部材と共働する一つの制御部材を備えた手動制御機構，例．選択的に共働するもの，同時に共働するもの
5/16	・摩擦によるもの	9/02	・制御部材が異なる独立した径路を動くことができ，各独立した径路内の運動は一つの被制御部材のみを作動させるもの
5/18	・積極的噛合いによるもの，例．歯止めによるもの	9/04	・二つ以上の径路の運動が同時に起こることができるもの
5/20	・部材により担持される四分円，桿または類似のものを係止することによるもの	9/047	・制御部材が直交する複数の軸まわりに手動により可動なもの，例．ジョイスティック [5]
5/22	・摩擦によるもの	9/053	・制御部材がボールからなるもの [5]
5/24	・積極的噛合いによるもの，例．歯止めによるもの	9/06	・被制御部材が制御部材の繰返し運動によって継続的に作動されるもの
5/26	・四分円，桿または類似のもの以外の手段によるもの	9/08	・被制御部材が制御部材の前進運動により継続的に作動されるもの
5/28	・制御部材への許可されない接近または指令位置へのその動きを防止するためのもの [5]	9/10	・制御部材が二つの異なった径路を運動することにより各被制御部材は予選され次いで運動するもの，例．シフトゲートにより案内されるもの
7/00	一つの被制御部材と共働する一つの制御部材を備えた手動制御機構；その細部（制御部材 G 0 5 G 1 / 0 0）	11/00	一つの被制御部材と共働する二つ以上の制御部材を備えた手動制御機構
7/02	・伝達動作または変換動作のためのまたは遠隔的に作用するための特殊な手段に特	13/00	二つ以上の制御部材と二つ以上の被制御部材とを備えた手動制御機構（インターロック G 0 5 G 5 / 0 8）
		13/02	・被制御部材の予選と移動とのために別個の制御部材を備えているもの

- 15/00 特定の原因に基づいて自動的に始動させるための機械的装置
- 15/02 ・部材の運動方向の変更に起因するもの
- 15/04 ・部材の通る距離または角度に起因するもの
- 15/06 ・部材の回転速度または運動速度に起因するもの，例．上限または下限の通過（速度計 G 0 1 P ）
- 15/08 ・部材にかかる負荷またはトルクに起因するもの，例．予定値の超過
- 17/00 釈放されたのちに部材を運動させるための機械的装置；この点によって特徴づけられたトリップまたは釈放機構
- 19/00 追従動作をもつサーボ機構，例．ステップ状に起るもの
- 21/00 一連の操作を制御する機械的装置，すなわちプログラム制御，例．一組のカムを含むもの(G 0 5 G 5 / 0 2 が優先] 2 0 0 6 . 0 1]
- 23/00 制御機構の一部分の正確な位置決めを保証する手段，例．運動を開始するための
- 23/02 ・自己調整
- 25/00 制御機構のその他の細部，特徴または付属物，例．中間部材の弾性支持
- 25/02 ・騒音の発生または伝播を抑制するもの [5]
- 25/04 ・ほこりの侵入，風雨または同様のものに対する密封 [5]